

Двигатель постоянного тока GR 22 и GR 22 S (2,5 и 3 Вт.)

		GR 22			GR 22 S		
Напряжение питания		6 VDC	12 VDC	24 VDC	6 VDC	12 VDC	24 VDC
Ном. скорость вращения	rpm *)	4000	5000	4600	3500	4600	4100
Ном. крутящий момент	Ncm *)	0,46	0,47	0,48	0,55	0,55	0,57
Ном. ток обмотки	A *)	0,83	0,47	0,23	0,83	0,47	0,23
Стартовый момент	Ncm **)	1,09	1,4	1,4	1,31	1,6	1,57
Стартовый ток обмотки	A **)	1,6	1,14	0,54	1,60	1,14	0,53
Скорость вр. без нагрузки	rpm **)	7800	8700	8100	7000	7600	7300
Ток холостого хода	A **)	0,22	0,14	0,07	0,32	0,16	0,08
Момент инерции ротора	gcm ²	2,4	2,4	2,4	2,4	2,4	2,4
Масса электродвигателя	g	50	50	50	50	50	50

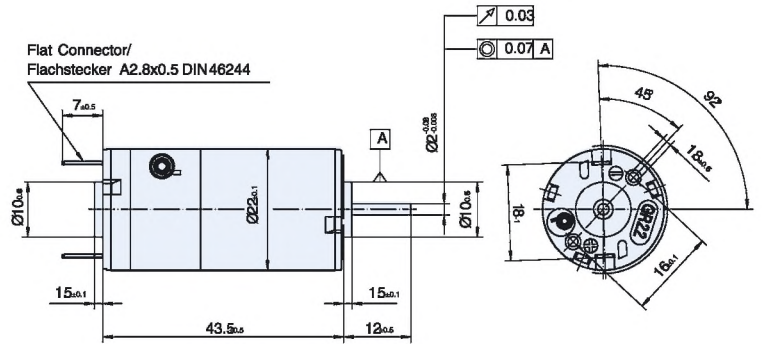
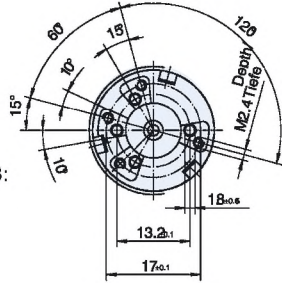


При номинальных режимах нагрузки, наработка на отказ коллекторного двигателя Dunkermotoren может достигать 5000 - 10000 часов.

*) $\Delta\vartheta_w = 100\text{ K}$; **) $\vartheta_R = 20\text{ }^\circ\text{C}$

Пример для заказа: GR 22, 24V + PLG 24, 46:1

- Мощность: GR 22 - 2,5 Вт / GR 22 S - 3 Вт.
- Редуктор
- Энкодер
- Поставляется под заказ.



Новинка - электродвигатель GR 23:
4 Вт, 1 Ncm, 24 VDC, 4100 об/мин.

Запросите дополнительную информацию.

Двигатель постоянного тока G 30.2 (4 Вт.)

		G 30.2		
Напряжение питания	VDC	12 VDC	24 VDC	40 VDC
Ном. скорость вращения	rpm *)	2900	3000	3500
Ном. крутящий момент	Ncm *)	1	1	1
Ном. ток обмотки	A *)	0,6	0,31	0,21
Стартовый момент	Ncm **)	2,8	3	3,27
Стартовый ток обмотки	A **)	1,4	0,77	0,55
Скорость вр. без нагрузки	rpm **)	4900	5000	5400
Ток холостого хода	A **)	0,145	0,076	0,054
Момент инерции ротора	gcm ²	11	11,5	11
Масса электродвигателя	g	80	80	80



*) $\Delta\vartheta_w = 100\text{ K}$; **) $\vartheta_R = 20\text{ }^\circ\text{C}$

Пример для заказа: G 30.2, 12V + PLG 30, 6,25:1

- Мощность: 4 Вт.
- Редуктор
- Тормоз
- Тахогенератор
- Магнитный энкодер
- Оптический энкодер
- Поставляется под заказ.

